

Projekt realizowany w ramach projektu „Inkubator Innowacji Społecznych Wielkich Jutra” (Temat: Usługi opiekuńcze dla osób zależnych) realizowanego na podstawie UMOWY O DOFINANSOWANIE PROJEKTU GRANTOWEGO W RAMACH PROGRAMU OPERACYJNEGO WIEDZA EDUKACJA ROZWÓJ 2014 – 2020 nr POWR.04.01.00-00-1026/15 z 22 czerwca 2016 r. na zlecenie Ministerstwa Rozwoju w ramach IV. Osi Priorytetowej: Innowacje społeczne i współpraca ponadnarodowa, Działanie 4.1: Innowacje społeczne, współfinansowanego ze środków Unii Europejskiej w ramach Europejskiego Funduszu Społecznego

EasyMove



Dla kogo jest ta innowacja?

Nasze rozwiązanie służy osobom poruszającym się na co dzień na wózkach inwalidzkich jak i innym osobom korzystającym z wózków w sytuacjach gdzie konieczne jest pokonanie większej odległości lub trasy w trudnym terenie. Naszym celem jest umożliwienie dostępu do platformy dla jak największej ilości osób niepełnosprawnych. Urządzenie będzie sprzedawane zarówno osobom prywatnym, często korzystającym z takiego sprzętu, jak i instytucjom, które mogą wypożyczać platforme osobom niepełnosprawnym.

Autorzy innowacji

Studenci Politechniki Łódzkiej, mający za sobą bogate portfolio projektów odnoszących sukcesy w Polsce, jak i na arenie międzynarodowej. Byliśmy finalistami m.in. Hyperloop Pod Competition organizowanego przez SpaceX (w Teksasie, USA), RedBull Tech Lab oraz braliśmy udział w projektach Airbus Helicopters na Politechnice Łódzkiej.

- **Jan Jaroszczak** - Wykształcenie: Mechanika i Budowa Maszyn (I stopień); Zarządzanie i Inżynieria Produkcji (II stopień) oraz równoległe ENSAM ParisTech - specjalizacja: Logistyka Globalna i Zarządzanie łańcuchem Dostaw.
- **Mateusz Stajuda** - Wykształcenie: Mechanika i Budowa Maszyn (I i II stopień studiów) oraz INSA Lyon – specjalizacja: Mechatronika.
- **Patryk Seweryn** Wykształcenie: Mechanika i Budowa Maszyn (I stopień); Informatyka (II stopień) oraz równoległe ENSAM ParisTech - specjalizacja: Mechatronika.

Na czym polega innowacja?

Budujemy platformę poruszającą się na gąsienicach, o napędzie elektrycznym, służącą do przewożenia osób na wózkach inwalidzkich. Dzięki platformie osoba o ograniczonej sprawności będzie w stanie poruszać się po powierzchniach niedostępnych dla zwykłych wózków, jak np. piasek, kamienie, śnieg, żwir, czy nierówne drogi gruntowe i ścieżki w lasach lub na otwartych terenach. Chcemy uświadomić osoby niepełnosprawne, że mogą aktywnie korzystać z życia bez obciążania bliskich i opiekunów.

Zasada działania jest prosta: wystarczy, aby osoba o ograniczonej sprawności ruchowej samodzielnie wjechała na platformę własnym wózkiem inwalidzkim, zablokowała na niej wózek i za pomocą joysticka sterowała platformą. EasyMove można łatwo dopasować do każdego rozmiaru wózka inwalidzkiego.

Urządzenie ma kompaktowy rozmiar, nie wychodząc znacząco poza obrys standardowego wózka inwalidzkiego. Obecnie dysponujemy prototypem rozwiązania, który jest w fazie dalszego usprawniania. Prototyp został przetestowany i spotkał się z bardzo pozytywnym odbiorem zarówno osób niepełnosprawnych, jak i organizacji zajmujących się tą tematyką.

Jest to innowacja na skalę europejską. Z podobnych rozwiązań można spotkać zautomatyzowane wersje zwykłego wózka inwalidzkiego, czyli elektryczne wózki na małych kółkach, które jednak pozwalają poruszać się wyłącznie po utwardzonych powierzchniach, lub robione na zamówienie elektryczne wózki-pojazdy z zamontowanymi na stałe gąsienicami, które, owszem, umożliwiają poruszanie się po nierównych terenach, lecz ich ceny są nieosiągalne dla zdecydowanej większości osób, które chciałyby z nich korzystać.

